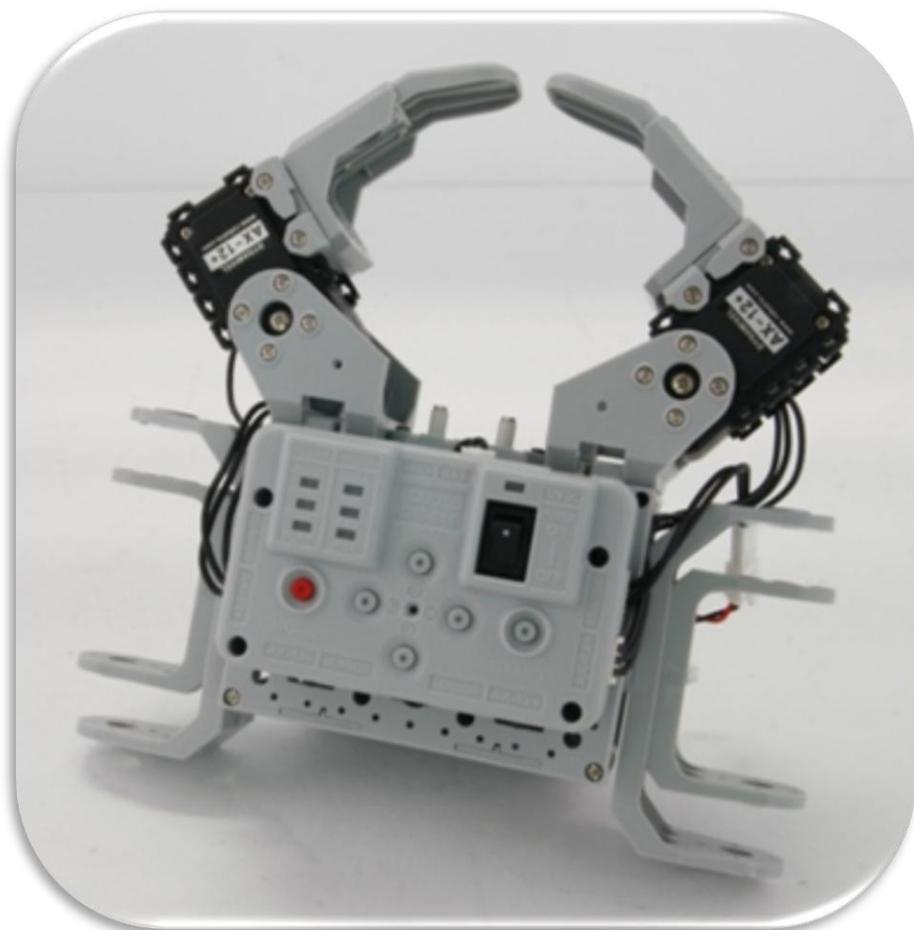
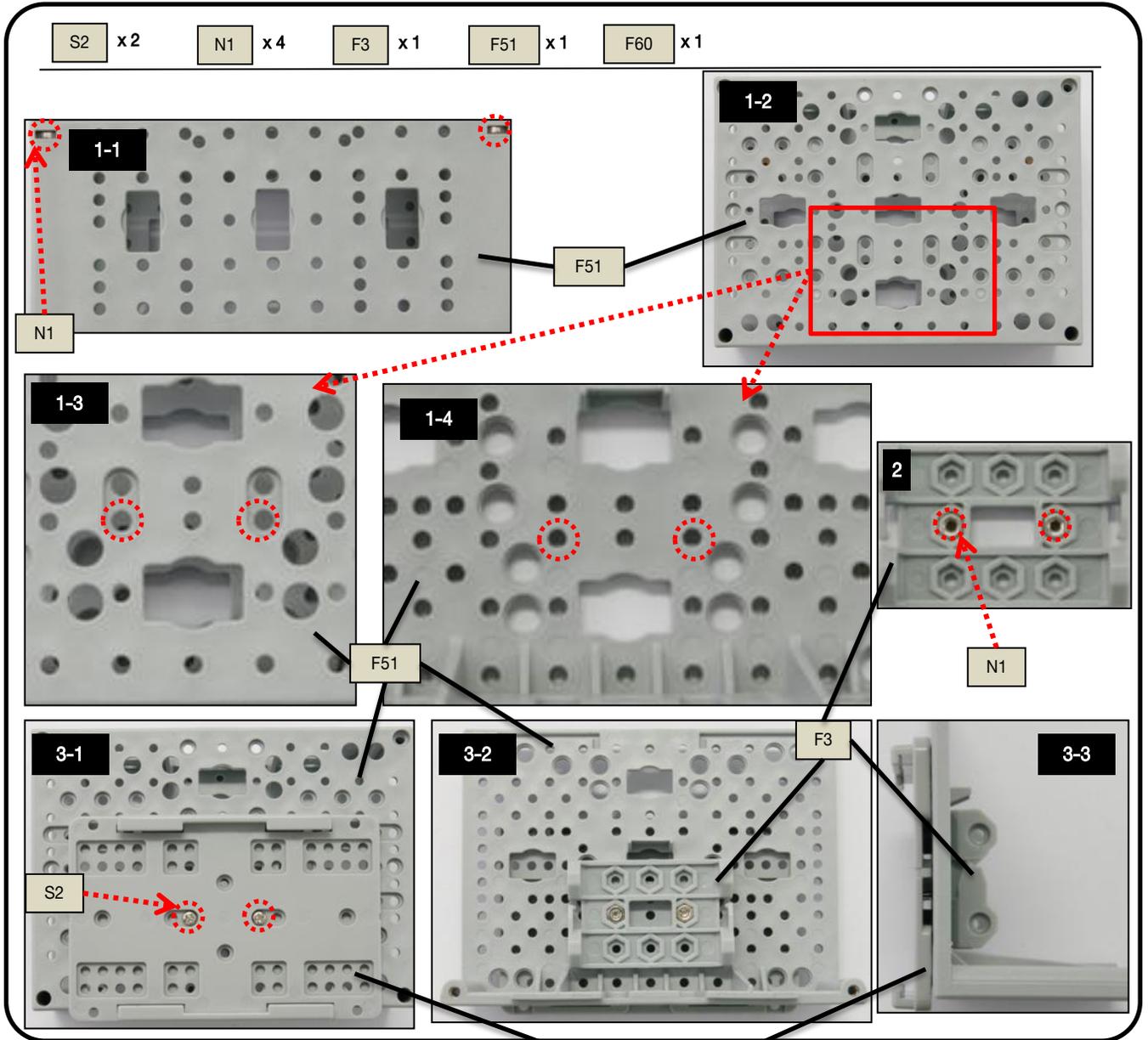


바이올로이드 프리미엄키트 박수치는 꽃게 조립서



바이올로이드 박수치는 꽃게 조립 시작

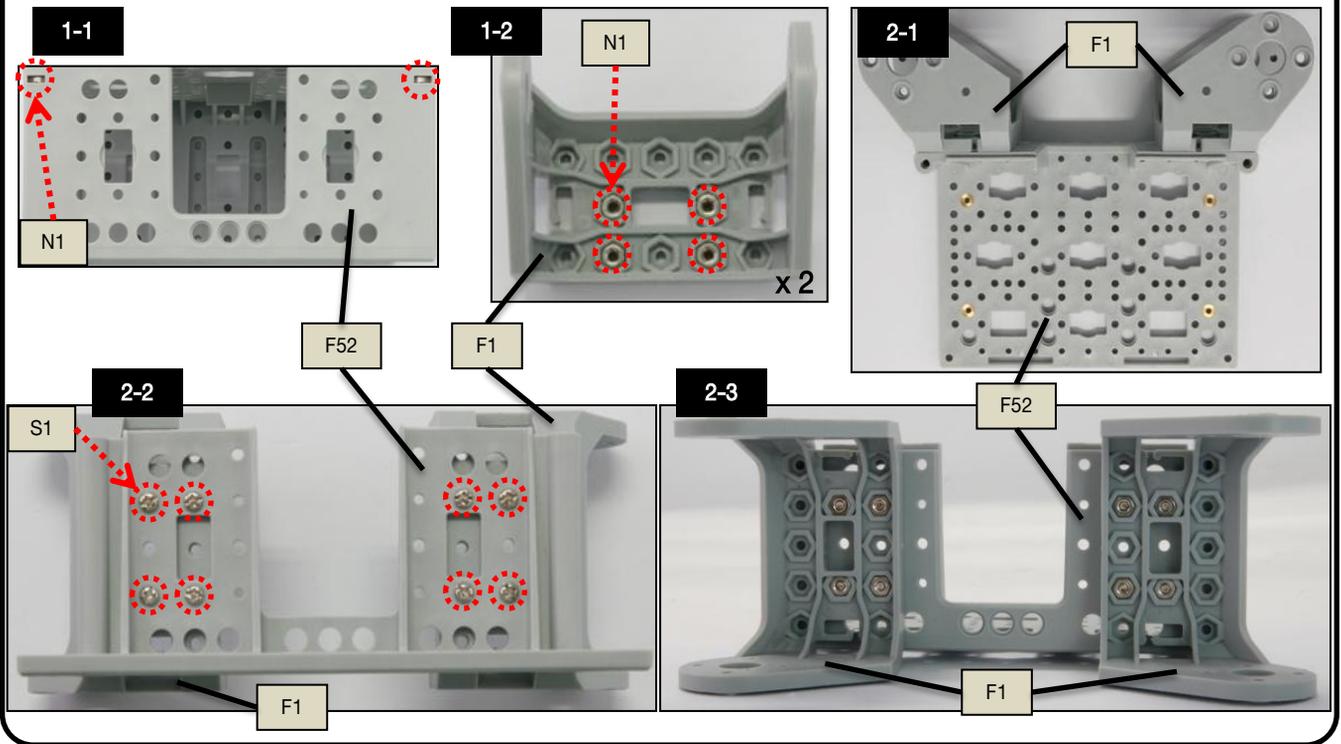
STEP 1 F3, F51, F60을 체결한다.



STEP 2

F1, F52를 체결한다.(! F1 2개)

N1 x10 S1 x8 F52 x1 F1 x2

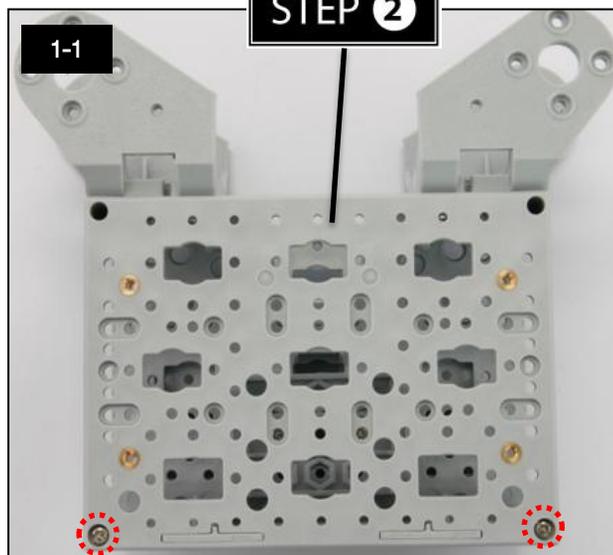


STEP 3

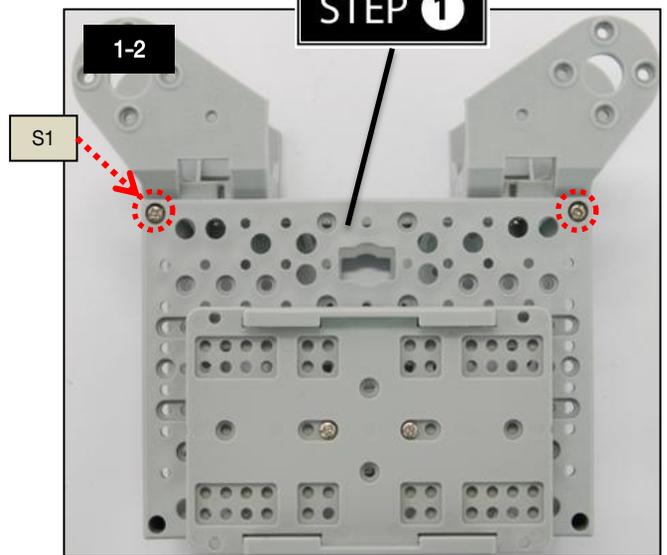
STEP ①, STEP ②를 체결한다.

S1 x4

STEP 2



STEP 1



STEP 4 STEP③에 추가로 체결한다.

N1 x2 S5 x2 S12 x2 F10 x1 F54 x1 SP2 x2

1-1: Shows the installation of N1 (x2) and S5 + SP2 (x2) into the top plate. Red dashed circles indicate the locations of the components.

1-2: Shows the installation of F10 (x1) and F54 (x1) into the top plate. Red dashed circles indicate the locations of the components.

2-1: Shows the installation of F10 (x1) and F54 (x1) into the side plate. Red dashed circles indicate the locations of the components.

2-2: Shows the installation of N1 (x2) and S5 + SP2 (x2) into the side plate. Red dashed circles indicate the locations of the components.

2-3: Shows the installation of S12 (x2) into the side plate. Red dashed circles indicate the locations of the components.

STEP 3

STEP 5 F1, F5, F10을 체결한다.(! X 2)

S6 x8 N1 x8 F5 x2 F10 x4 F2 x2

1-1: Shows the installation of F5 (x2) into the top plate. Red dashed circles indicate the locations of the components. A yellow dashed circle highlights a specific area.

1-2: Shows the installation of N1 (x8) and F2 (x2) into the top plate. Red dashed circles indicate the locations of the components.

2-1: Shows the installation of F10 (x4) and S6 (x8) into the top plate. Red dashed circles indicate the locations of the components.

2-2: Shows the installation of F5 (x2) into the side plate. Red dashed circles indicate the locations of the components.

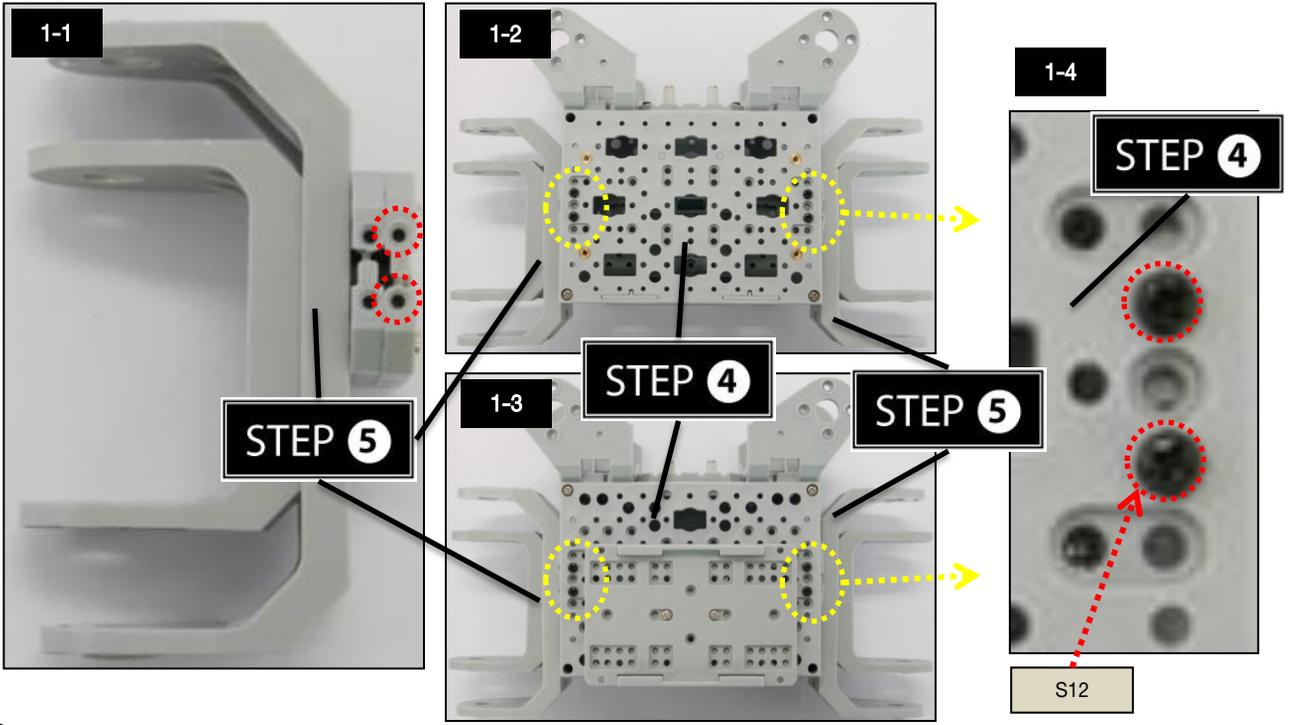
2-3: Shows the installation of F10 (x4) and F2 (x2) into the side plate. Red dashed circles indicate the locations of the components.

x2

STEP 6

STEP ④, STEP ⑤를 체결한다.

S12 x 8



STEP 7

F3, F9, F11을 체결한다. (! X 2)

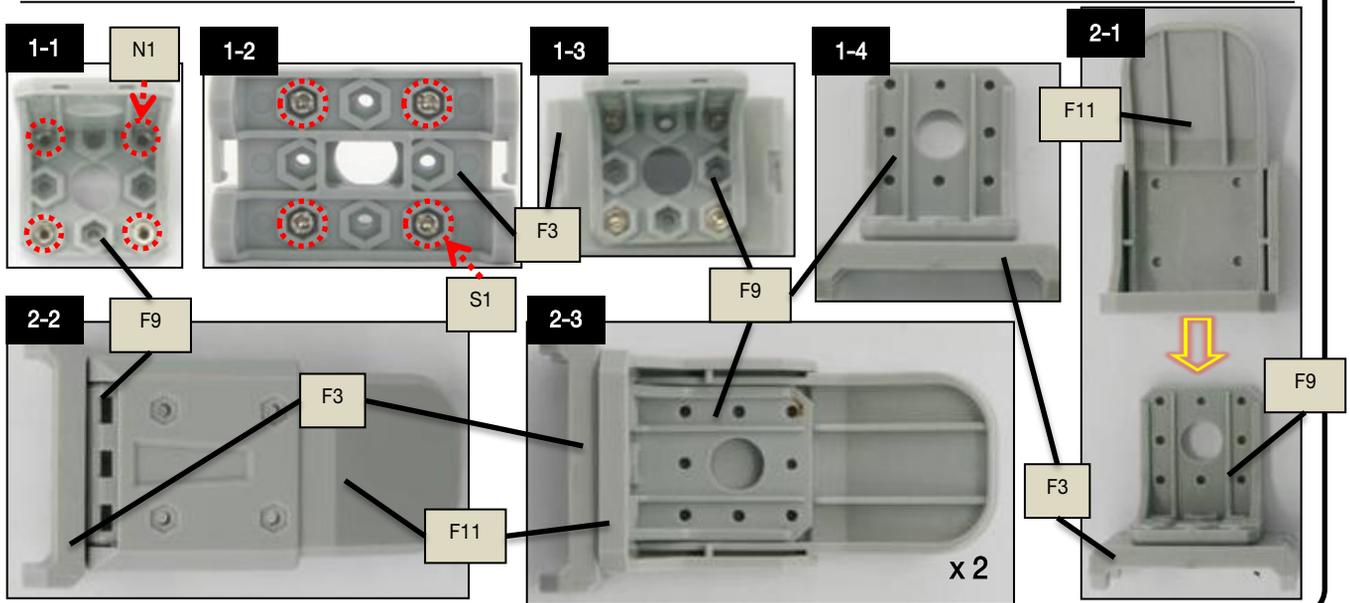
S1 x 8

N1 x 8

F3 x 2

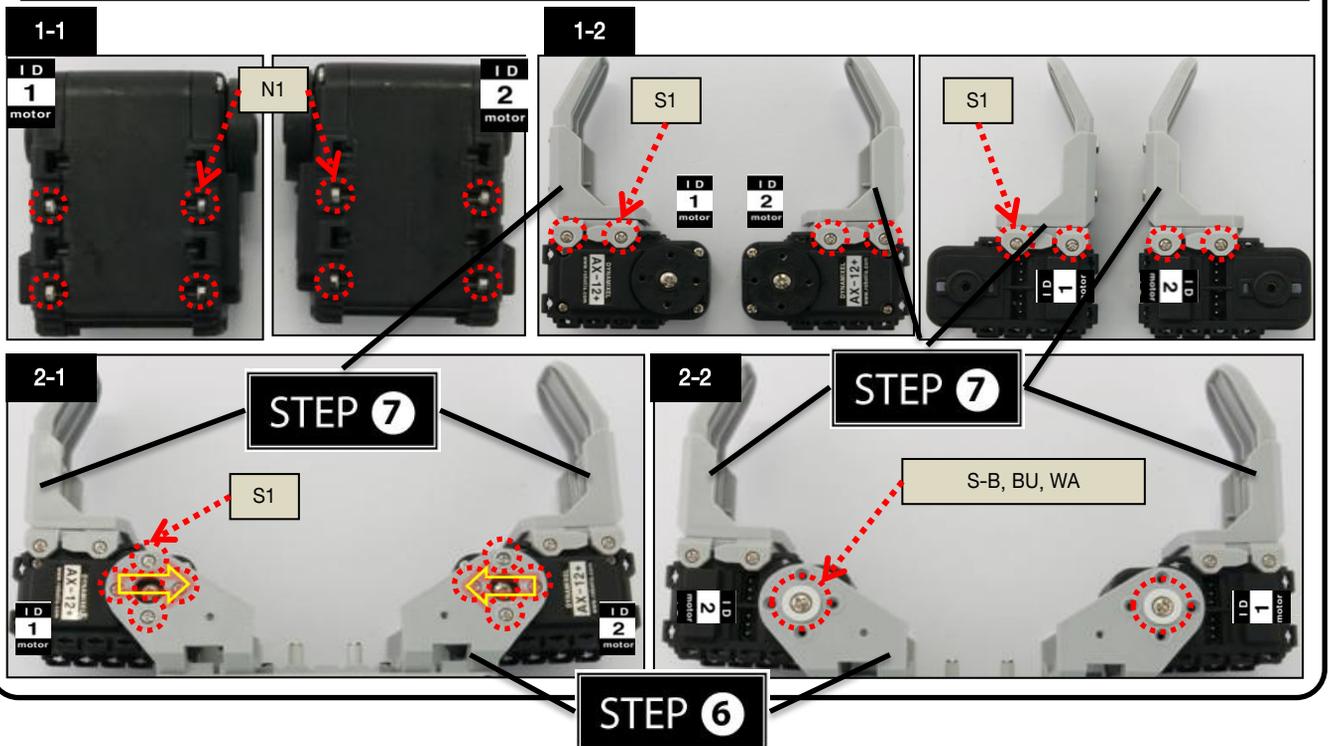
F9 x 2

F11 x 2



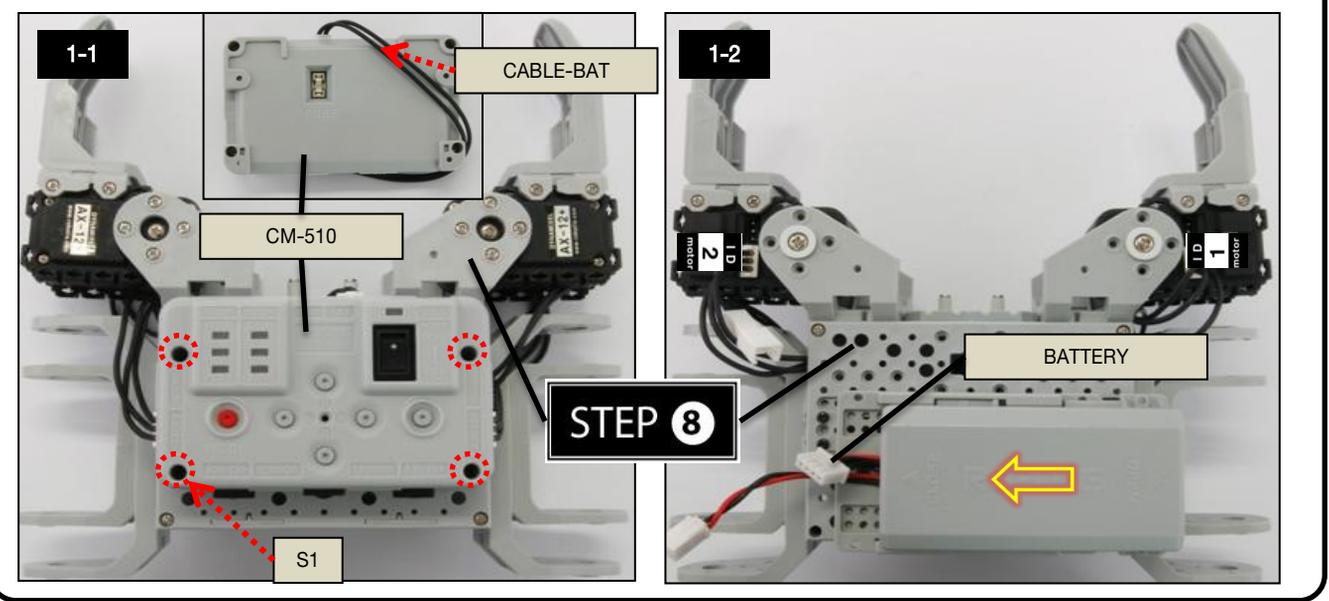
STEP 8 STEP⑥, STEP⑦, ID1, ID2를 체결한다.(! 혼 위치 주의)

- S1 x 16
- N1 x 8
- S-B, BU, WA x 2



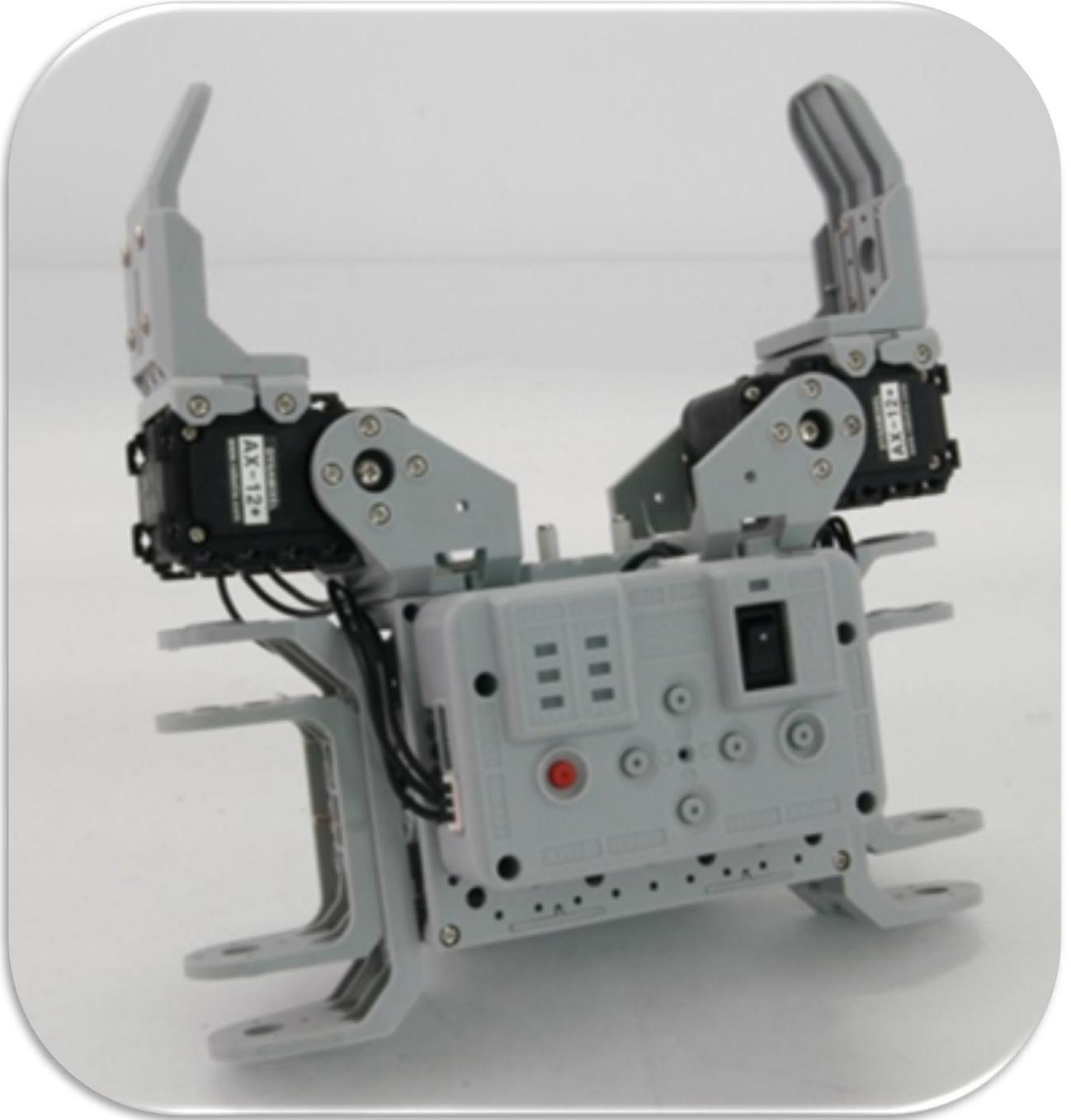
STEP 9 STEP⑧, CM-510, BATTERY를 체결한다. 배터리와 배터리 케이블을 연결한다.

- S1 x 4
- BATTERY x 1
- CABLE-BAT x 1
- CM-510 x 1



STEP 10

CABLE-14 를 이용하여 ID1과 CM-510을 연결한다.
CABLE-14 를 이용하여 ID2와 CM-510을 연결한다.



조립 확인하기

조립이 완료 되었으면 아래의 절차에 따라 조립 상태를 확인합니다.

STEP 1

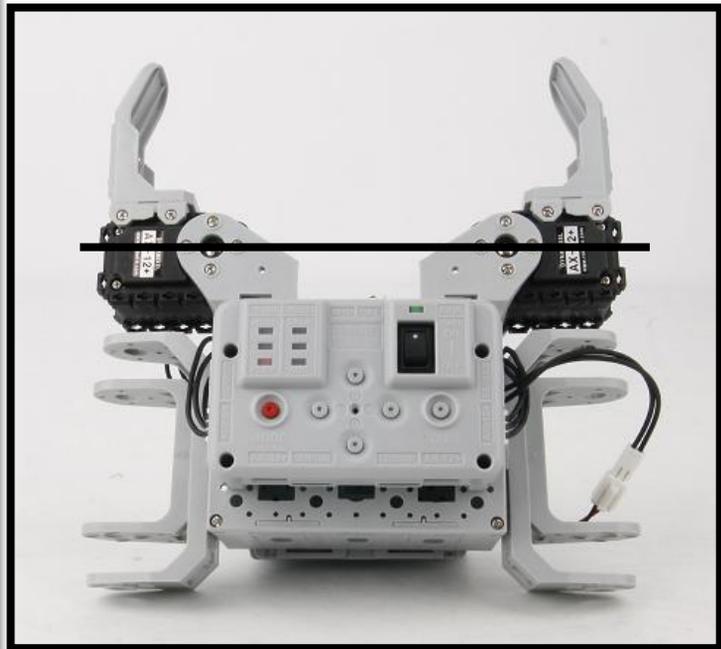
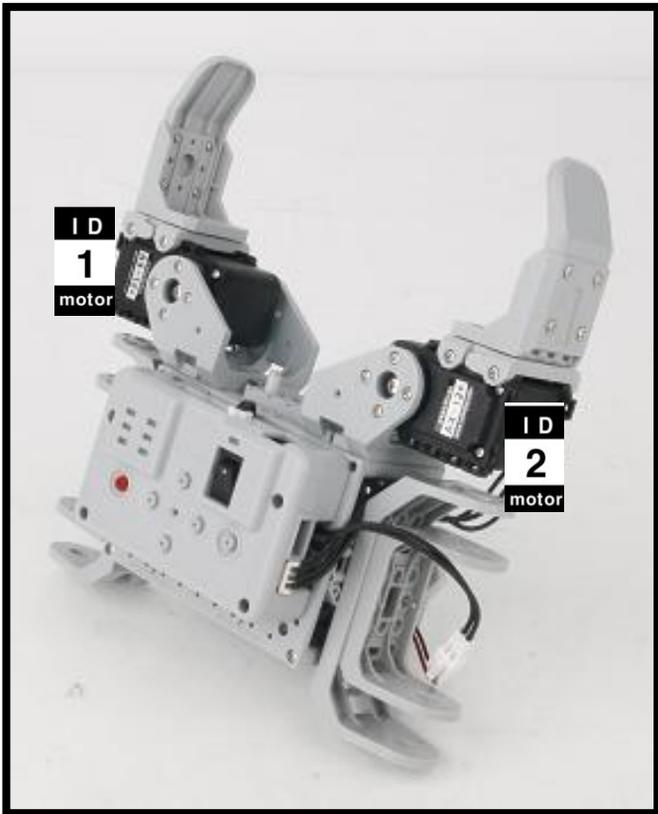
조립 확인 프로그램 실행하기

로봇을 PLAY 모드에 놓고, D 버튼을 누른 상태에서 START 버튼을 누르면 조립 확인 프로그램이 실행됩니다.

STEP 2

AX12+ 초기위치 및 아이디 확인 모드

모터를 하나씩 선택하여 아래 그림과 비교하세요. U/D 버튼을 눌러 모터를 하나씩 선택합니다. 이 때, 선택된 모터는 LED가 켜지며 초기 위치로 돌아갑니다.
 (ID 1번에서 시작, U 버튼 : ID를 1씩 증가시킴, D 버튼 : ID를 1씩 감소시킴)
 해당 ID의 모터가 로봇에 존재하지 않을 경우 경고음이 울립니다. LED는 켜져 있지만 모터에 힘이 풀려 있다면, 모터의 조립 상태나 주변의 케이블 등을 다시 살펴보세요.



STEP 3

AX12+ 전체 초기위치 확인모드

STEP 2에서 R 버튼을 누르면 로봇이 전체적으로 초기 위치, 즉 위 그림과 같이 됩니다. 위 그림과 다를 경우 모터의 혼과 프레임의 조립상태를 확인하세요.

L 버튼을 누르면 로봇이 STEP 2로 돌아 갑니다.

STEP 4

이상이 없을 경우 로봇을 동작 시키십시오.

로봇을 PLAY모드에 놓고 START 버튼을 누르면 동작을 시작합니다.