

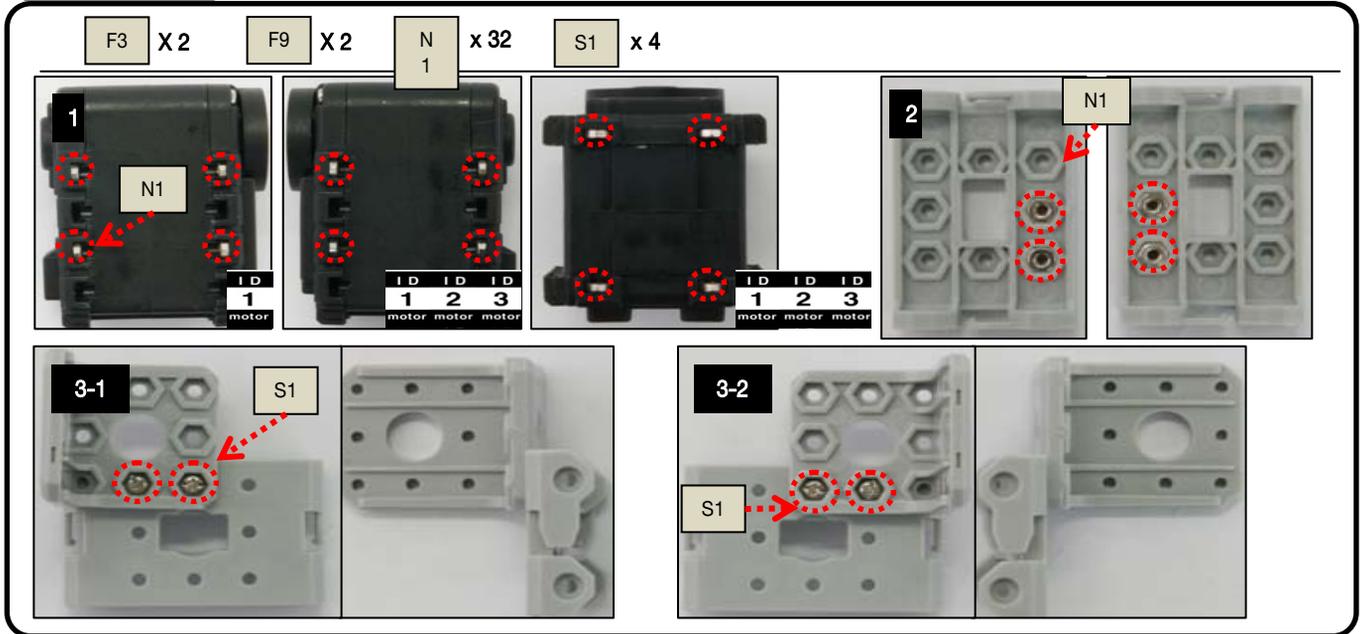
バイロイド プレミアムキット 攻撃するアヒル 組立説明書



バイオロイド攻撃するアヒルの組み立てスタート

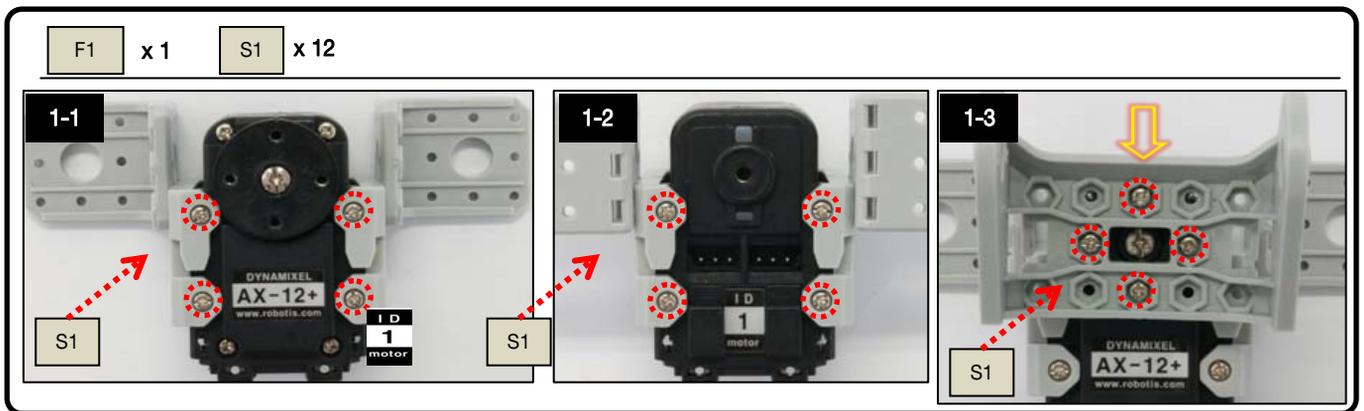
STEP 1

F3, F9を締結します。(！左右反対方向注意)



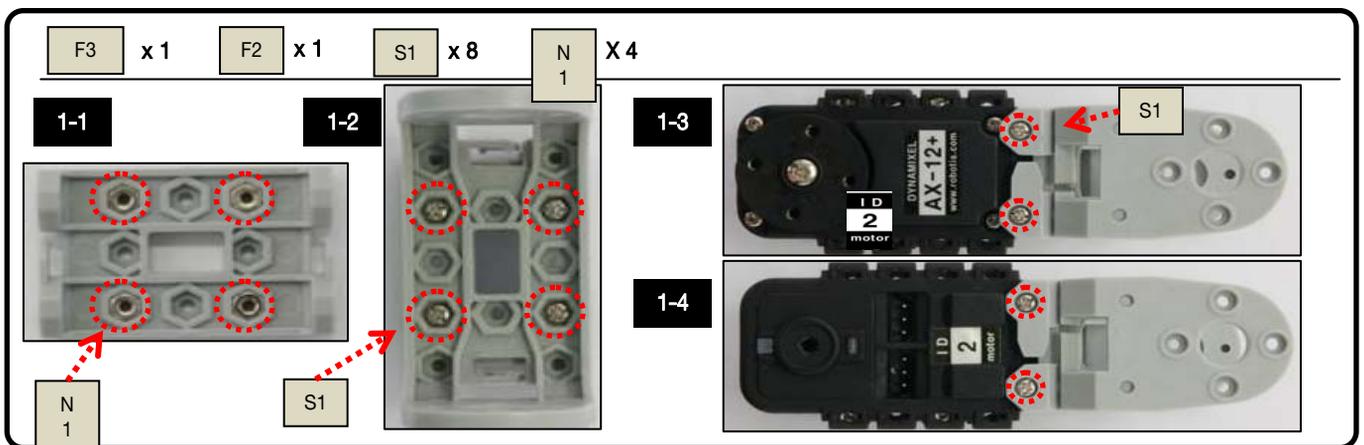
STEP 2

STEP①, ID1, F1を締結します。(！ホーンの位置注意)



STEP 3

ID2, F3, F2を締結します。



STEP 4

F54, PLATE 3X7, IR SENSERを締結します。
F3, F9, F11を締結します。

F54 x 1

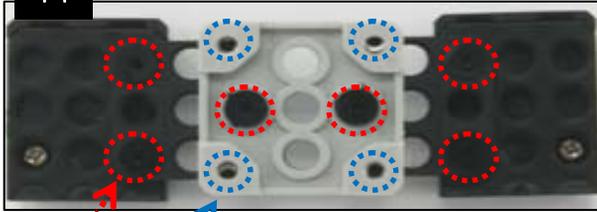
PLATE 3X7 x 1

IR SENSER x 2

RIVET x 6

N 1

1-1



1-2



RIVET

N

1

S1 x 4

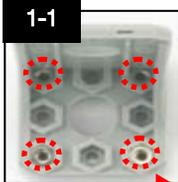
N1 x 4

F3 x 1

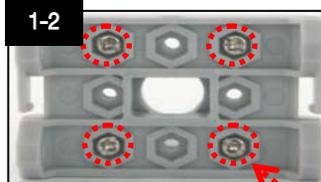
F9 x 1

F11 x 1

1-1



1-2



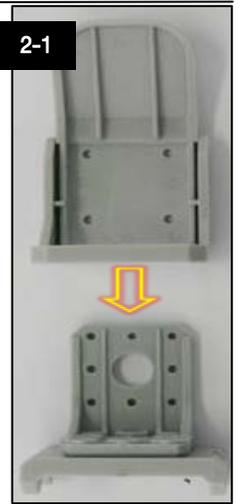
1-3



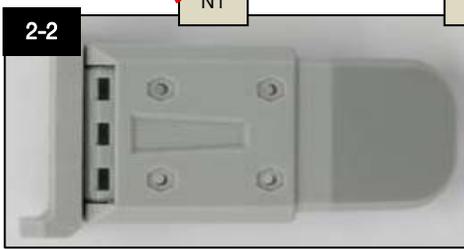
1-4



2-1



2-2



2-3



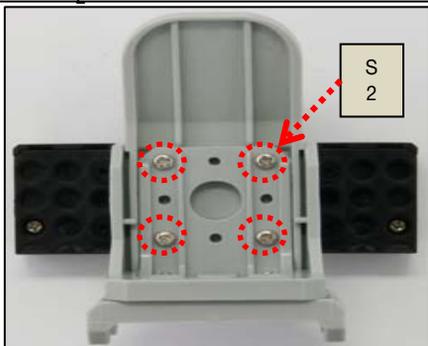
STEP 5

STEP④, ID3を締結します。

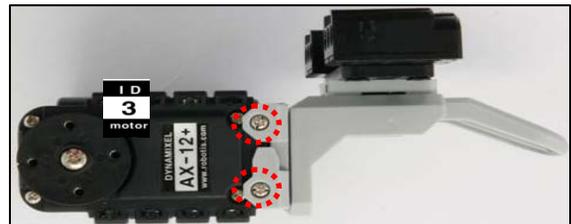
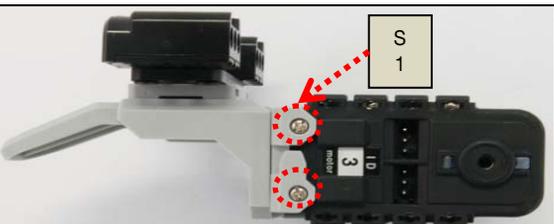
S 1 x 4

S 2 x 4

1-1



1-2



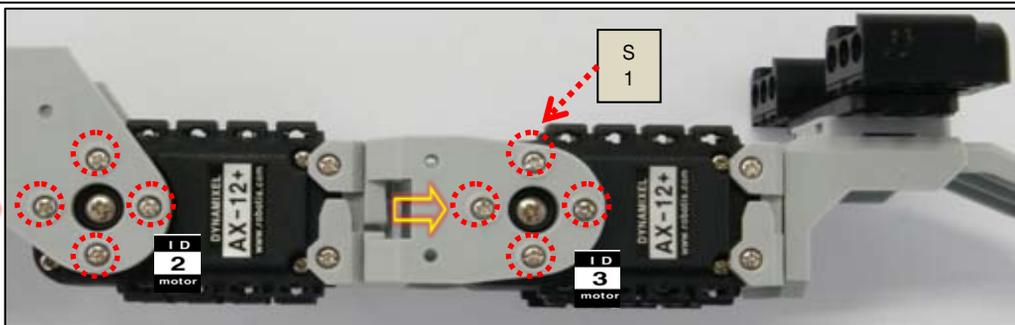
STEP 6

STEP②, STEP③, STEP⑤を締結します。(! ホーン的位置注意)

BU x2 S-B x2 WA x2 S1 x8

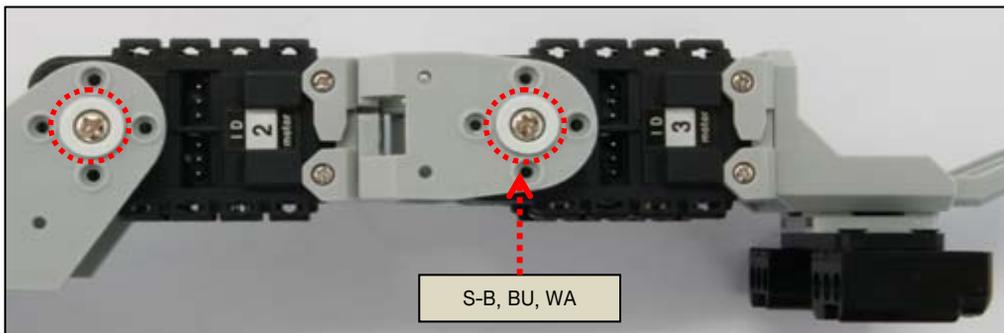
1-1

ID 1 motor



1-2

ID 1 motor



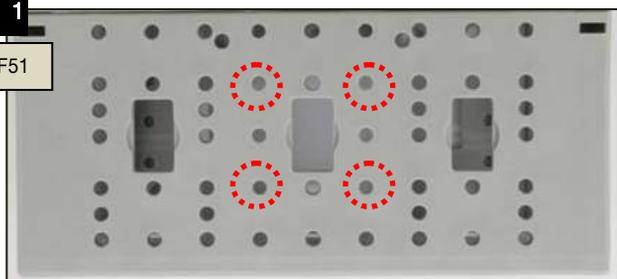
STEP 7

F3, F51を締結します。

N 1 x4 S 1 x4 F3 x1 F51 x1

1

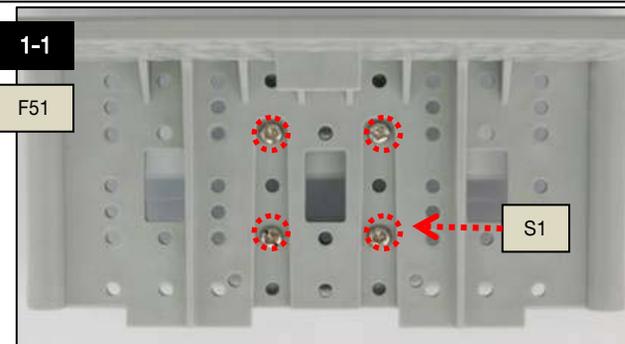
F51



1-1

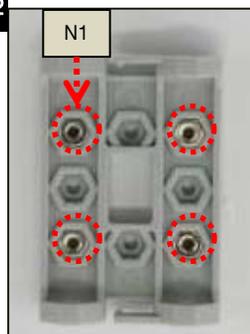
F51

S1



2

N1

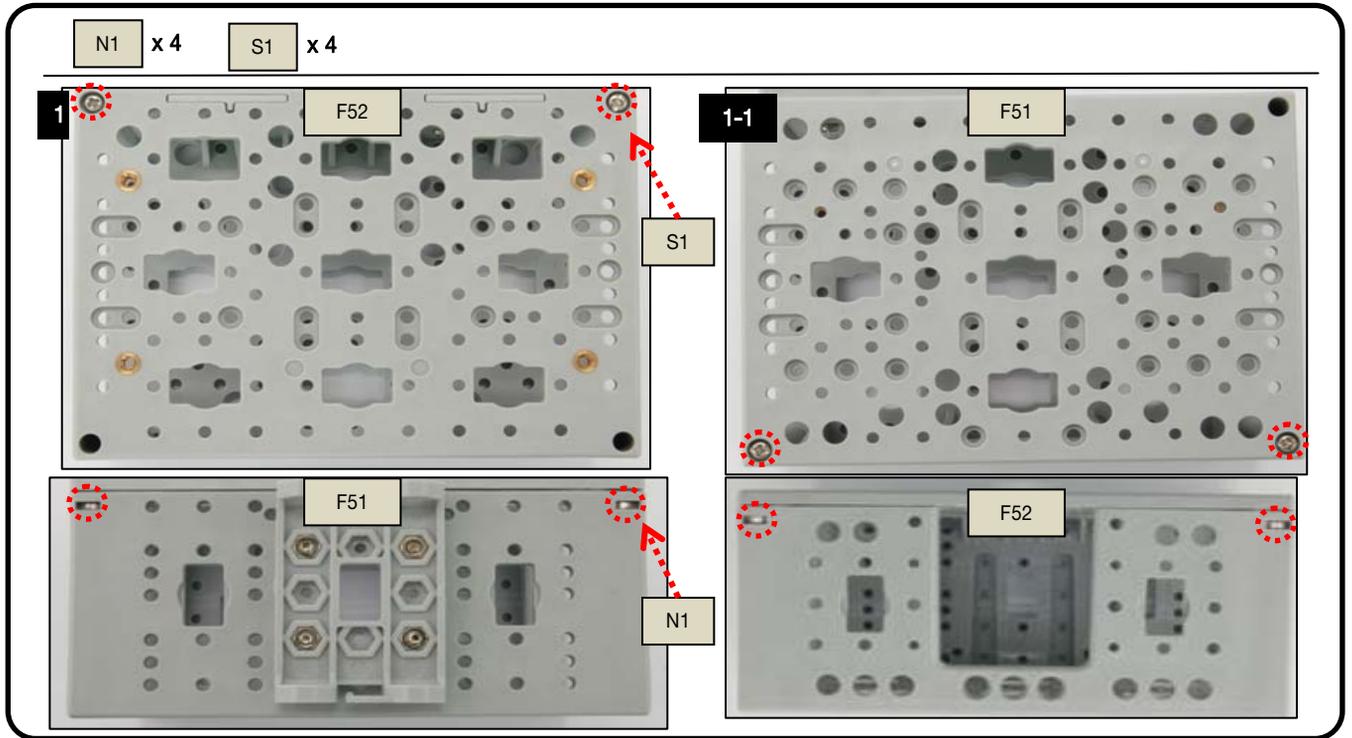


3



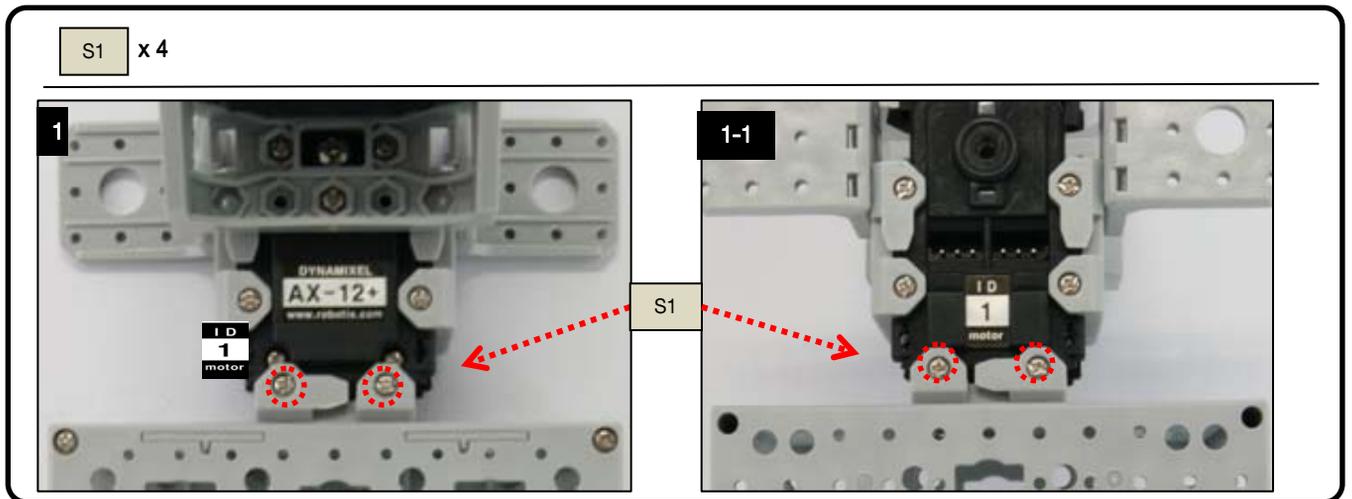
STEP 8

STEP⑦, F52を締結します。



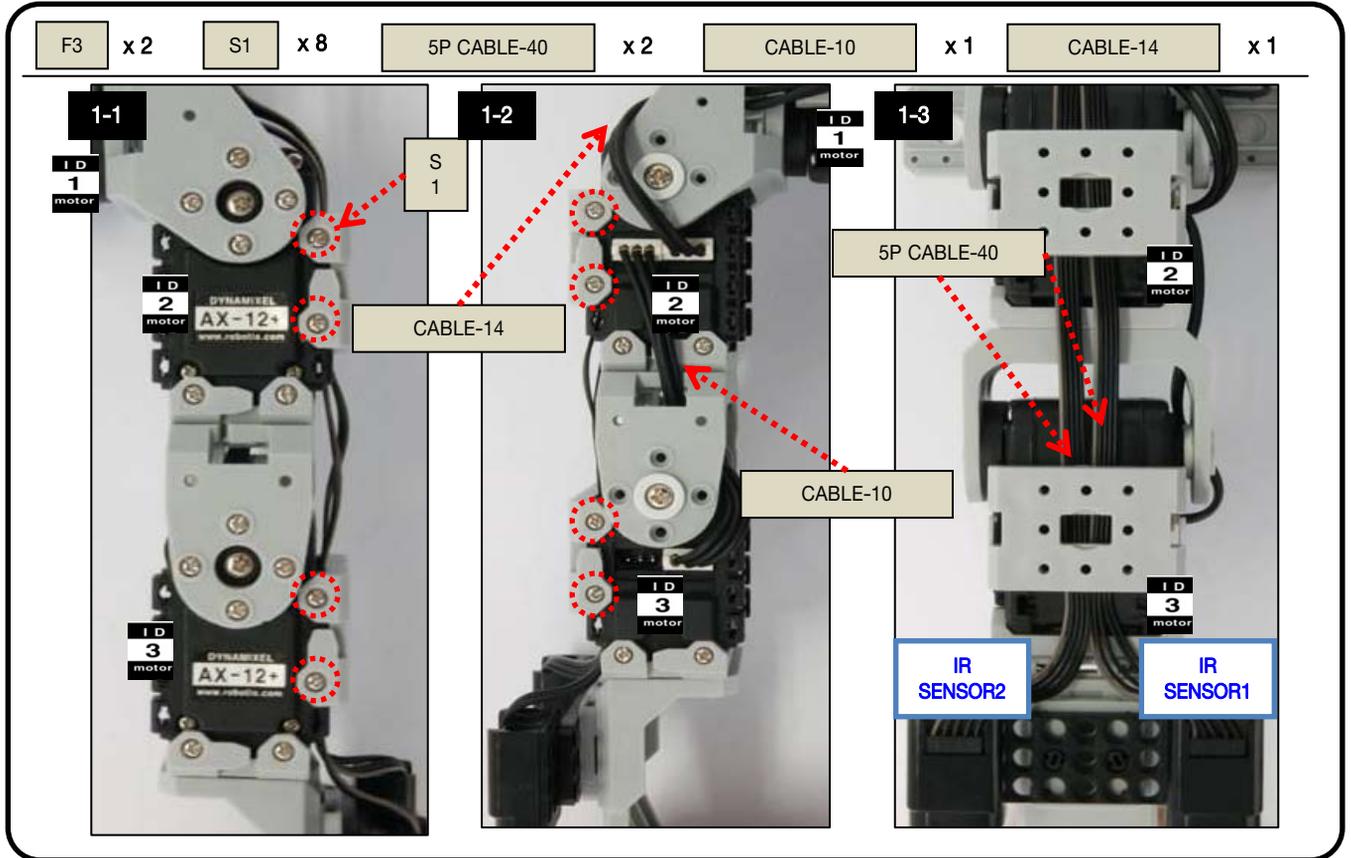
STEP 9

STEP⑥, STEP⑧を締結します。



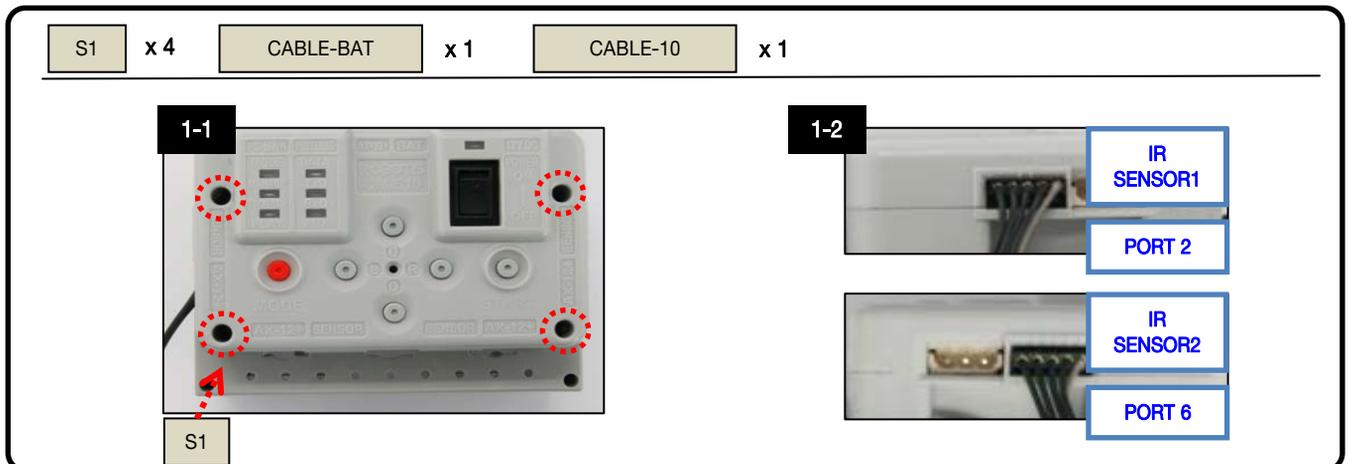
STEP 10

5P CABLE-40 2個をIR SENSORに各ごと連結 ID2, ID3 上に整列後 F3を STEP⑨し締結してケーブルを整理します。
 CABLE-10を利用して ID2と ID3を連結します。
 CABLE-14を利用して ID1と ID2を連結します。



STEP 11

CM510, STEP⑩を締結します。
 5P CABLE-40を利用して IR SENSORと CM-510を連結します。
 (IR SENSOR1 : CM-510 2番ポート / IR SENSOR2 : CM-510 6番ポート)
 CABLE-10を利用して ID1と CM-510を連結します。



STEP 12

バッテリーとバッテリーケーブルを接続します。

BATTERY

x 1

S12

x 2

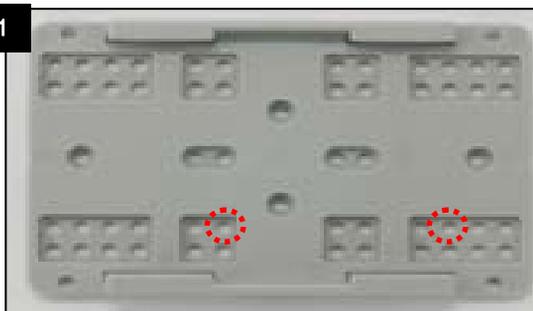
F60

x 1

1



1-1



1-2



2

