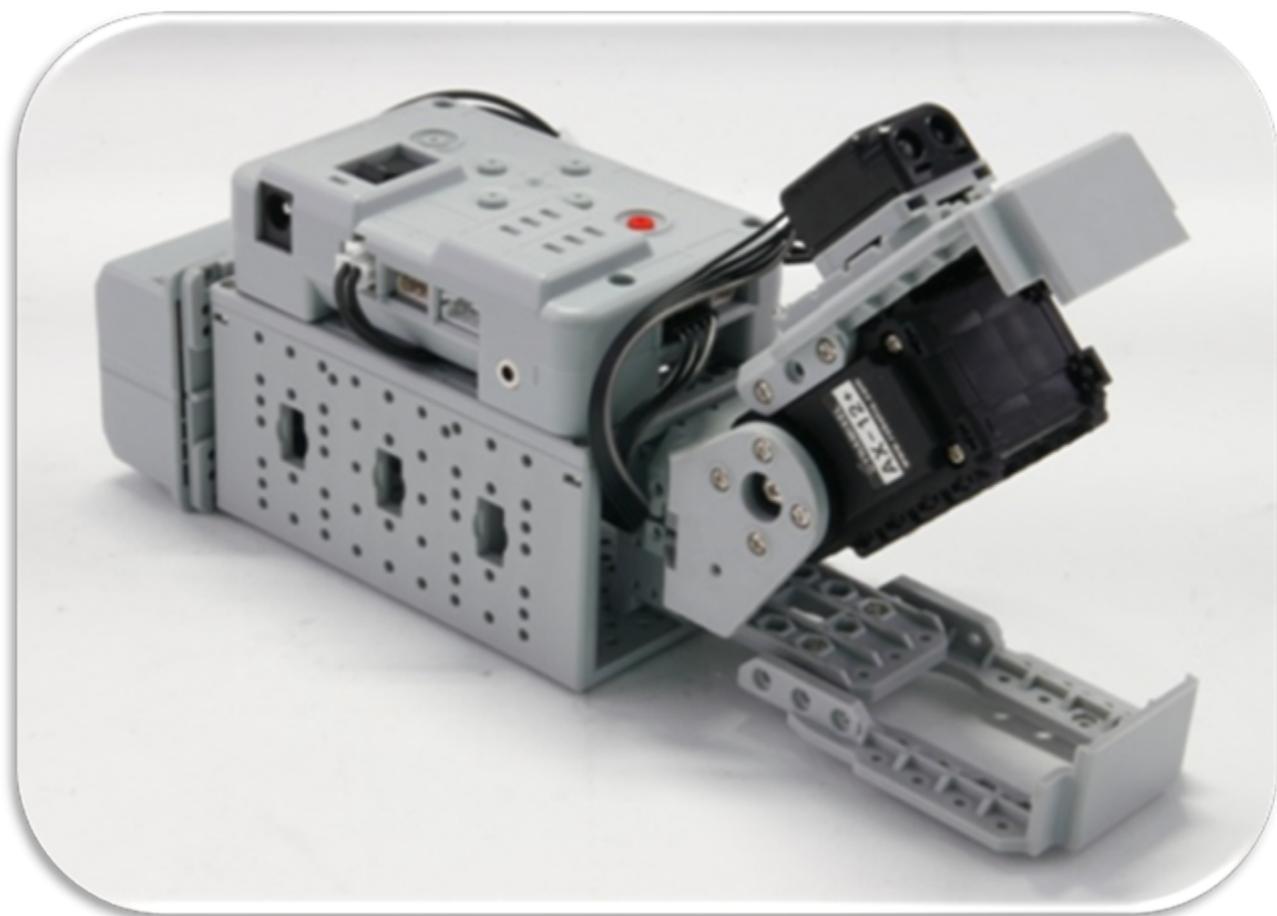


バイオロイド プレミアムキット ワニロボット 組立説明書

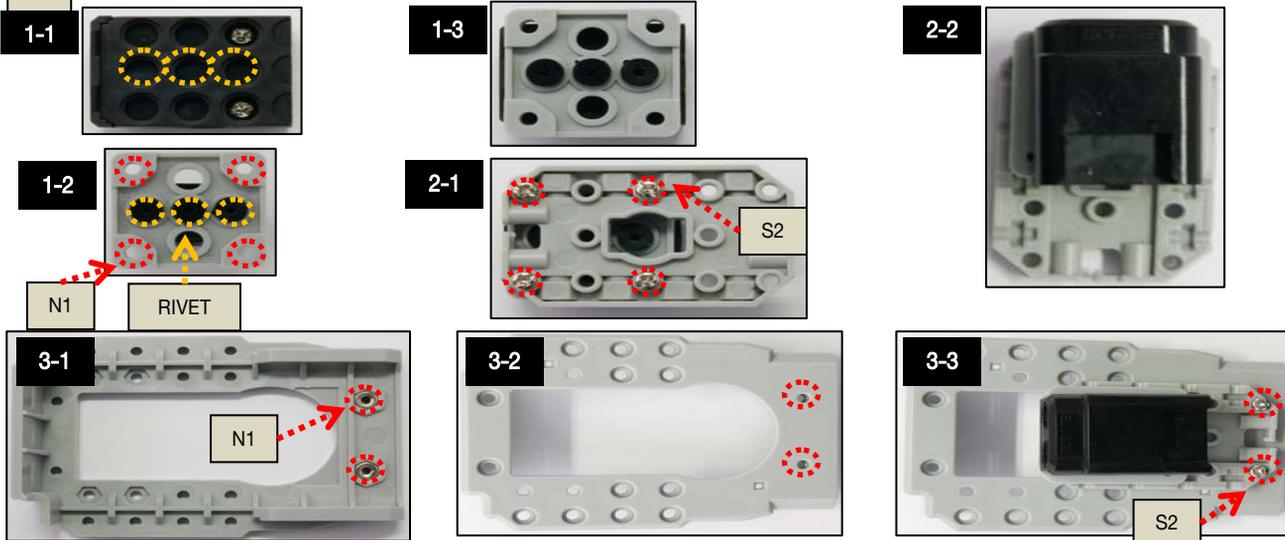


バイオロイドワニロボットの組み立てスタート

STEP 1

IR SENSOR, F10, F8を締結します。

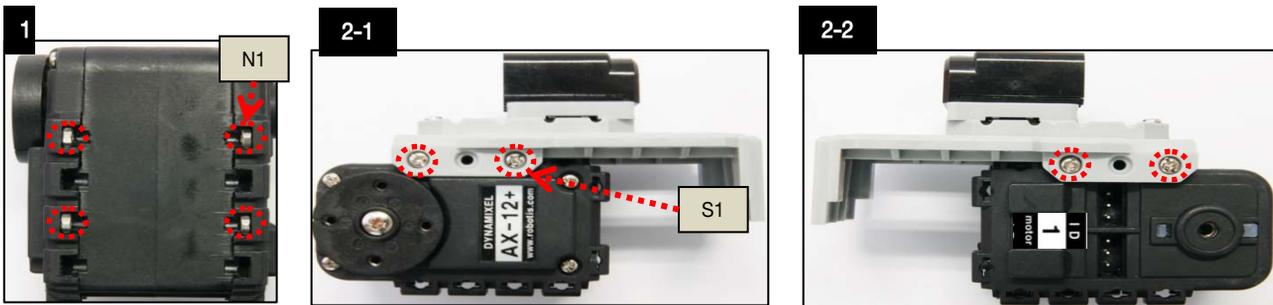
N 1 x 6 S2 x 6 F8 x 1 F10 x 1 F54 x 1 IR SENSOR x 1 RIVET x 3



STEP 2

STEP①, ID1を締結します。

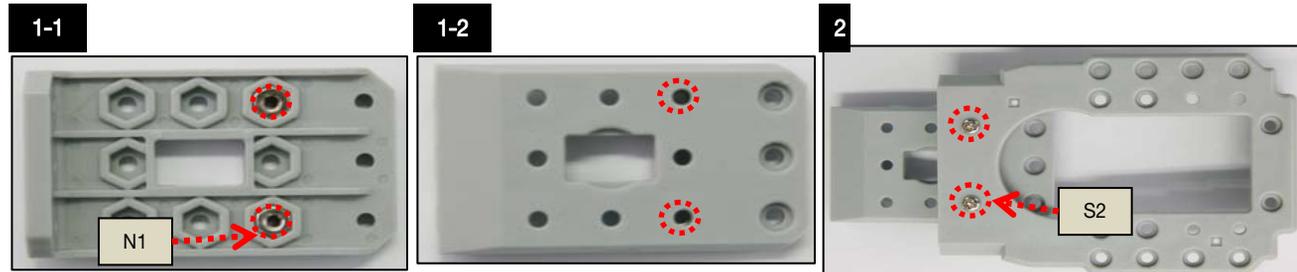
S1 x 4 N1 x 4



STEP 3

F6, F8を締結します。

S2 x 2 N1 x 2 F6 x 1 F8 x 1



STEP 4

STEP③, F3, F10を締結します。

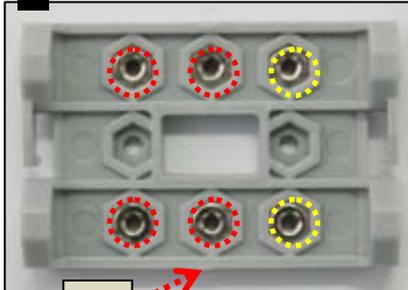
S5 x2

N1 x6

F3 x1

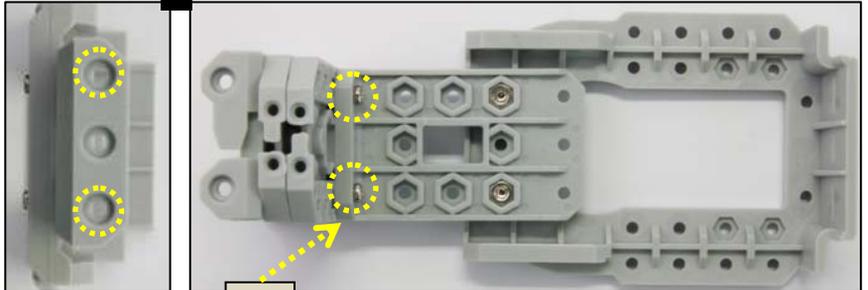
F10 x2

1



N1

2



S5

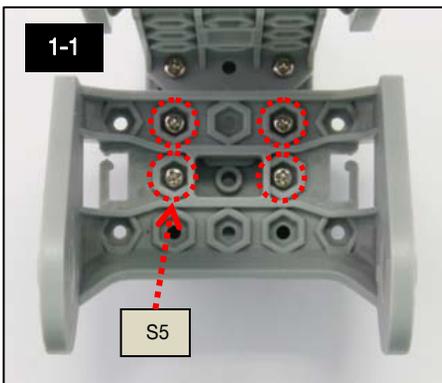
STEP 5

STEP④, F1を締結します。

S5 x4

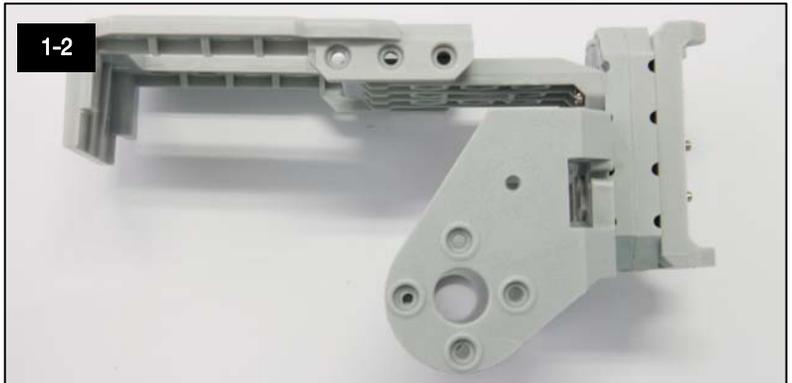
F1 x1

1-1



S5

1-2



STEP 6

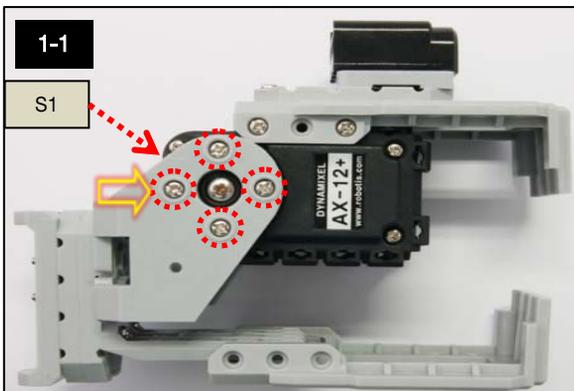
STEP②, ⑤を締結します。(！ホーンの位置注意)

S1 x4

S-B, BU, WA

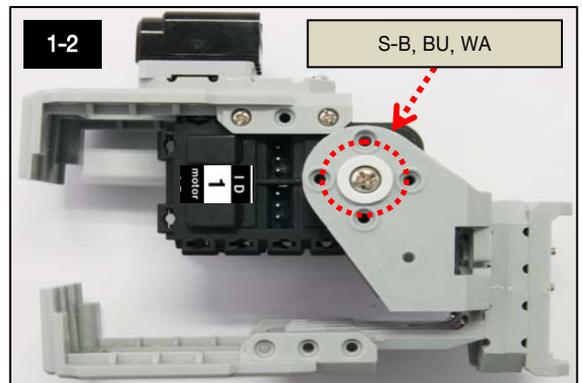
x1

1-1



S1

1-2



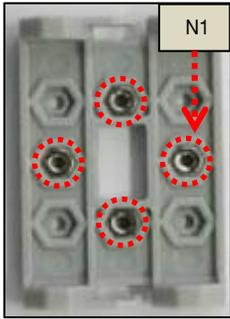
S-B, BU, WA

STEP 7

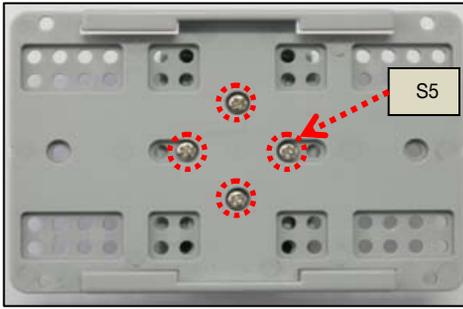
F3, F10, F60を締結します。

S5 x 4 N1 x 4 F3 x 1 F10 x 2 F60 x 1

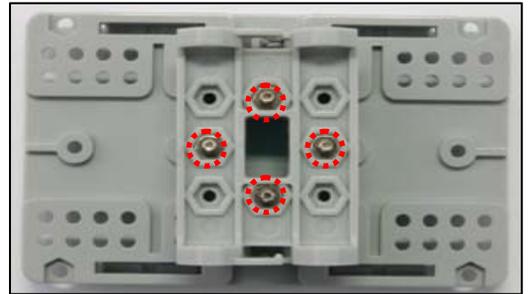
1-1



1-2



1-3



STEP 8

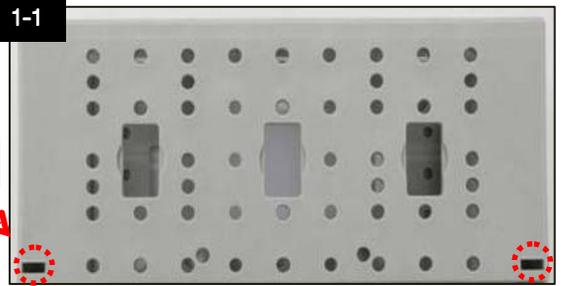
F51, F52を締結します。

N1 x 4 S1 x 4

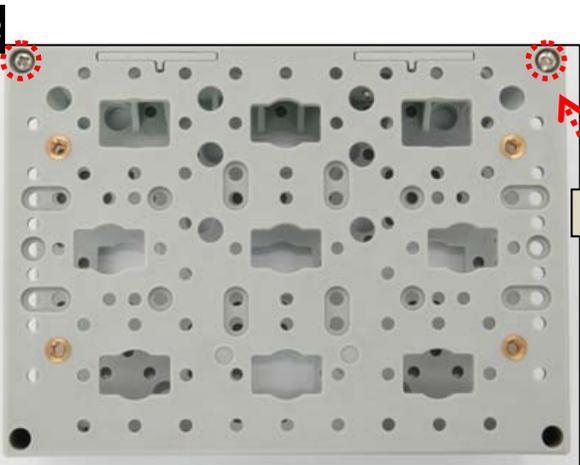
1



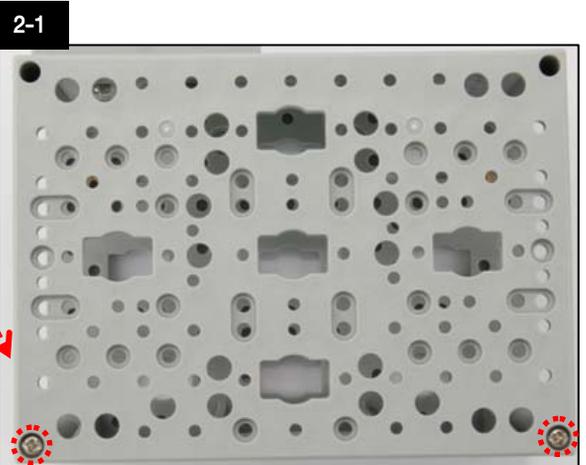
1-1



2



2-1



STEP 9

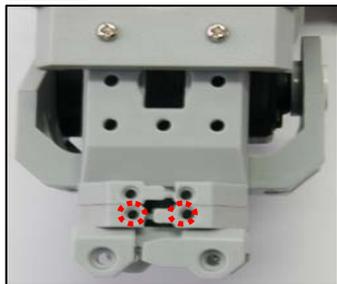
STEP⑥, ⑦, ⑧を締結します。

S12 x 8

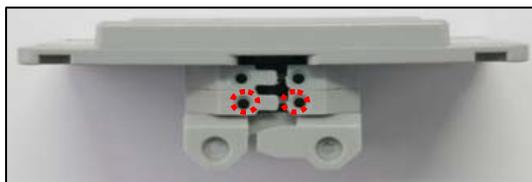
1-1



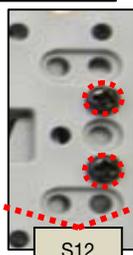
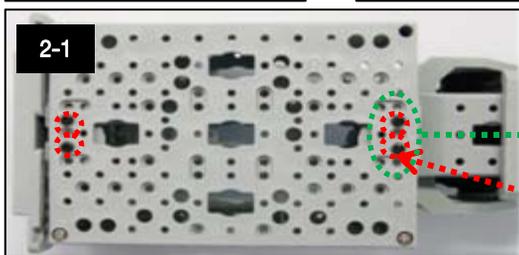
1-2



1-3

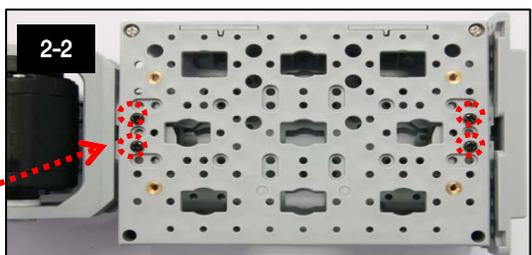


2-1



S12

2-2



STEP 10

STEP⑨とCM-510を連結します。

S1 x 4

CM-510

x 1

CABLE-BAT

x 1

1



CABLE-BAT

1-1



S1

STEP 11

CABLE-10を利用してID1とCM-510を連結します。

5P CABLE-15を利用して IR SENSORとCM-510を連結します。(: CM-510 1番ポート)

CABLE-10

x 1

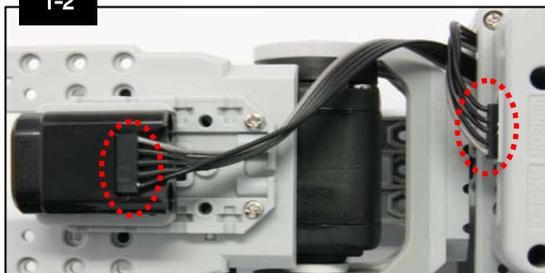
5P CABLE-15

x 1

1-1



1-2



PORT 1

STEP 12

バッテリーとバッテリーケーブルを接続します。

BATTERY

x 1

